

SH3-4035

APE Robotics

- 紧凑轻量，安装空间小
- 快速、精准、敏捷
- 高刚性低惯性小包络
- 造型美观，具有精美的流线造型

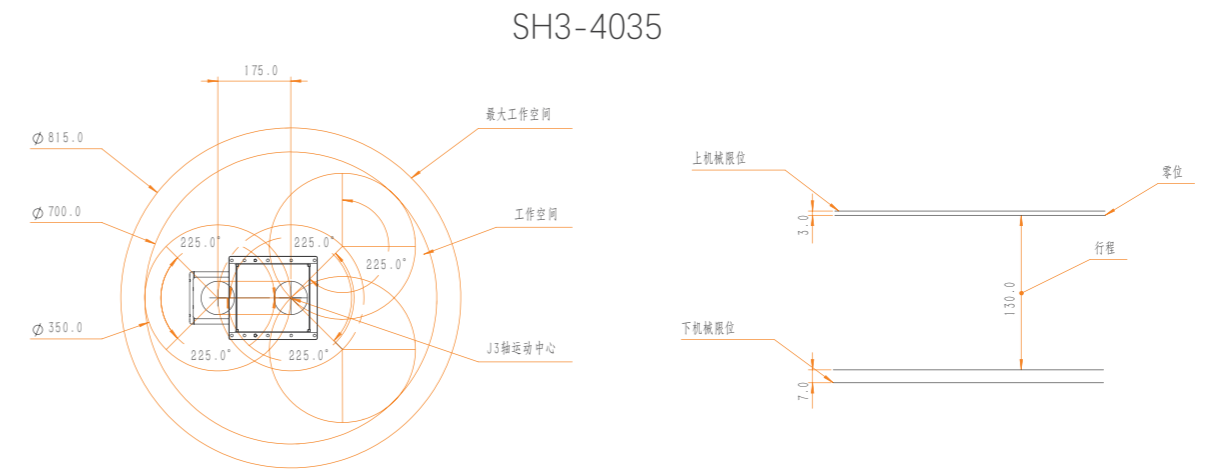
应用：

- 上下料
- 物料搬运
- 传送带跟踪
- 部件组装
- 视觉校验



工作空间

[单位: mm]



规格尺寸

[单位: mm]

性能参数

项目		SH3-4035	
安装方式		吊顶	
构型		水平多关节型	
动作自由度		4	
驱动电机		交流伺服电机	
负载	质量	额定质量	1kg
		最大质量	3kg
	J4允许惯量	额定惯量	0.005kg.m ²
		最大惯量	0.05kg.m ²
J3最大下压力		150N	
各运动轴功率	J1	400W	
	J2	200W	
	J3	200W	
	J4	100W	
手臂长度	大臂	175mm	
	小臂	175mm	
最大可达半径		350mm	
运动范围	J1	±225°	
	J2	±225°	
	J3	130mm	
	J4	±720°	
最大速度	J1+J2	6000mm/s	
	J3	1100mm/s	
	J4	2500°/s	
标准循环时间 ^{*1}		0.340 s	
重复定位精度	J1+J2	±0.02mm	
	J3	±0.01mm	
	J4	±0.01°	
本体重量(不包括线缆)		21.5kg	
用户电路		15 Pin D-sub	
用户气路		φ4mmx1, φ6mmx2	
防护等级		IP20	

*1: 动作时间是在水平300mm, 垂直25mm往返, 额定负载时的最快时间。

