

ST20-4080 ST20-4100

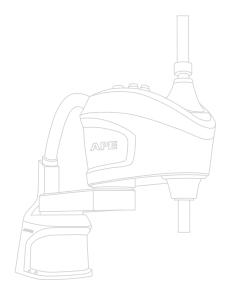
该系列工业机器人是多关节,多自由度的机器人,动作灵活,结构紧凑,便于安装配置。 稳定时间短,动态性能好,运动重复性高,本体采用内部走线,关节采用模块化设计及组装。 维护方便,可有效替代20Kg以下的体力操作。

典型应用

- 上下料
- 部件组装
- 锁紧装置
- 传送带跟踪
- 视觉检验
- 物料搬运

特点

- · 高刚性和高精度实现运动轨迹精确、非常适用于对精密确度要求较高的 电子设备等的组装和检测工序。
- ·优良的高速性能,大幅度提高生产效率。
- ·较大的R轴允许惯性力矩,有效的提升搬运能力。
- · 高负载, 末端应用更加丰富化。
- ·结构简单,易于检修维护。



水平SCARA机器人

ST20-4080/ST20-4100

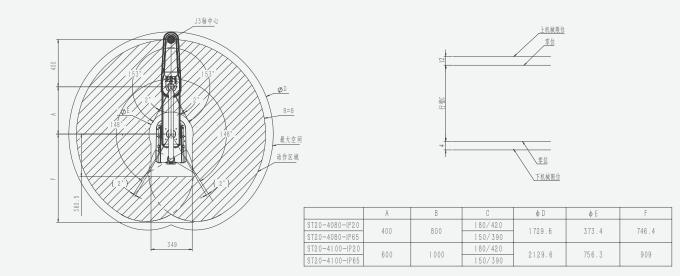


性能参数

项目			ST20-4080	ST20-4100
安装方式			桌面	
构型			水平多关节型	
动作自由度			4	
驱动电机			交流伺服电机	
负载	质量	额定质量	10kg	
		最大质量	20kg	
	J4允许惯量	额定惯量	0.05kg.m ²	
		最大惯量	0.25kg.m ²	
J3最大下压力			250N	
各运动轴功率	J1		750W	
	J2		600W	
	J3		400W	
	J4		200W	
手臂长度	大臂		400mm	600mm
于 月	一段		400r	mm
最大可达半径			800mm	1000mm
工作空间	J1		±148°	
	J2		±153°	
	J3		180/420mm (IP20)	
			150/390mm (IP65)	
	J4		±360°	
最大速度	J1		267°/s	
	J2		529°/s	
	J3		1250mm/s	
	J4		1714°/s	
标准循环时间*1			0.415 s	0.423 s
重复定位精度	J1+J2		±0.02 mm	
	J3		±0.01 mm	
	J4		±0.01°	
本体重量(不包括线缆)			49 kg(IP20)/51 kg(IP65)	50kg (IP20)/52 kg(IP65
用户电路			15Pin	9Pin
用户气路			ф4mmx2, ф6mmx2	
防护等级			标准: IP20 可选: IP65	

水平SCARA机器人

运动范围



安装尺寸

