



SV2-6045

六轴工业机器人是多关节，多自由度的机器人，动作灵活，结构紧凑，便于安装配置。稳定时间短，动态性能好，运动重复性高，本体采用内部走线，关节采用模块化设计及组装。维护方便，可有效替代2.5Kg以下的轻体力操作。

典型应用

- 上下料
- 物料搬运
- 部件组装
- 切断装置
- 传送带跟踪
- 视觉检验

特点

- 紧凑轻量
作为APE目前最小的机器人，SV2-6045重量仅23kg，结构设计紧凑，几乎可安装在任何地方，比如工作站内部，机械设备上方，或生产线上其他机器人的近旁。
- 易于集成
该机器人的安装角度不受任何限制。机身表面光洁，便于清洗；空气管线与用户信号线缆从底脚至手腕全部嵌入机身内部，易于机器人集成。
- 快速，精准，敏捷
配备轻型铝合金马达，结构轻巧、功率强劲，可实现机器人高加速运行，在任何应用中都能确保优异的精准度与敏捷性。
- 造型美观
机械手本体具有精美的流线造型，塑造工业艺术品。

型号:

SV 2 - 6 045

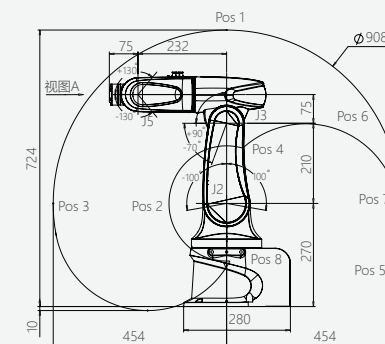
工作半径(mm):
045:450
轴数: 6:6轴
负载: 2:2Kg
序列: SV



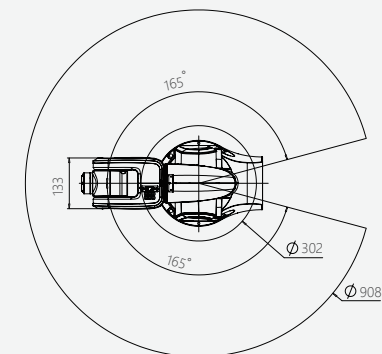
A robotic arm, likely a 3D printer or a similar manufacturing tool, with a black and orange color scheme. The arm has a cylindrical base and a flexible joint. The word 'APE' is printed in white on the upper section, and '3D' is printed in white on the lower section. The arm is positioned diagonally, pointing towards the top left.

项目		SV2-6045	
安装方式		桌面、侧挂、倾斜、吊顶 ^(*)	
构型		垂直多关节型	
驱动电机		交流伺服电机	
负载	质量	额定质量	1Kg
		最大质量	2.5Kg ^(*)
	最大允许惯量	J4/J5	0.1Kg.m ²
		J6	0.05Kg.m ²
最大可达半径		454mm ^(*)	
工作空间	J1	+165~-165 deg	
	J2	+100~-100 deg	
	J3	+90~-70 deg	
	J4	+160~-160 deg	
	J5	+130~-130 deg	
	J6	+360~-360 deg	
最大速度	最大综合速度 ^(*)	6 m/s	
关节速度	J1	360 deg/s	
	J2	300 deg/s	
	J3	300 deg/s	
	J4	540 deg/s	
	J5	540 deg/s	
	J6	600 deg/s	
标准循环时间 ^(*)	0.453 s		
重复定位精度	±0.02 mm		
本体重量(不包括线缆)	23 Kg		
工作噪声	≤70 dB		
用户电路	15 Pin(DB15)		
用户气路	φ4mmx6		
防护等级	IP20		

[单位: mm]



SV2-6045



[单位: mm]

